

Linked List

Sequential List

- Definition

- 데이터의 논리적인 순서와 물리적인 순서가 일치하는 data structure
- 원소의 순서를 주소 (또는 array index) 에 의하여 관리

(Ex) array

[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]	[7]
C	E	G	J	K	P	X

- 문제점

- 데이터 삽입 시: Insert 'F'
 - $O(n)$
- 데이터 삭제 시: Delete 'G'
 - $O(n)$

➤ 데이터의 삽입 / 삭제가 빈번한 경우 사용 어려움

Linked List

- Definition

- 데이터의 논리적인 순서와 물리적인 순서가 일치하지 않는 data structure
- 별도의 pointer (또는 link) 에 의하여 원소의 순서가 결정



- Type

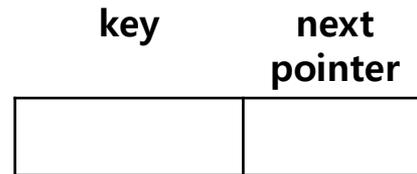
- Singly linked list
- Doubly linked list

- 특징

- 데이터 삽입: $O(1)$
- 데이터 삭제: $O(1)$
- 데이터 삽입 / 삭제가 빈번한 경우 사용 유리
- 메모리의 효과적 사용 가능

Singly Linked List

- 원소 (Node) 구성



(1) Key field

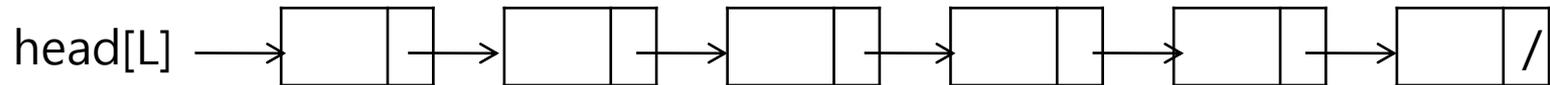
- 원소의 데이터 저장

(2) Pointer field

- 다음 원소의 주소 저장

Singly Linked List

- Data Member
 - L (list) : key fields + next pointer fields (next)
 - head[L] : list L 의 첫 원소의 주소
 - List empty: head[L] = NIL
 - Last element: next[x] = NIL;



Singly Linked List

- Array Implementation



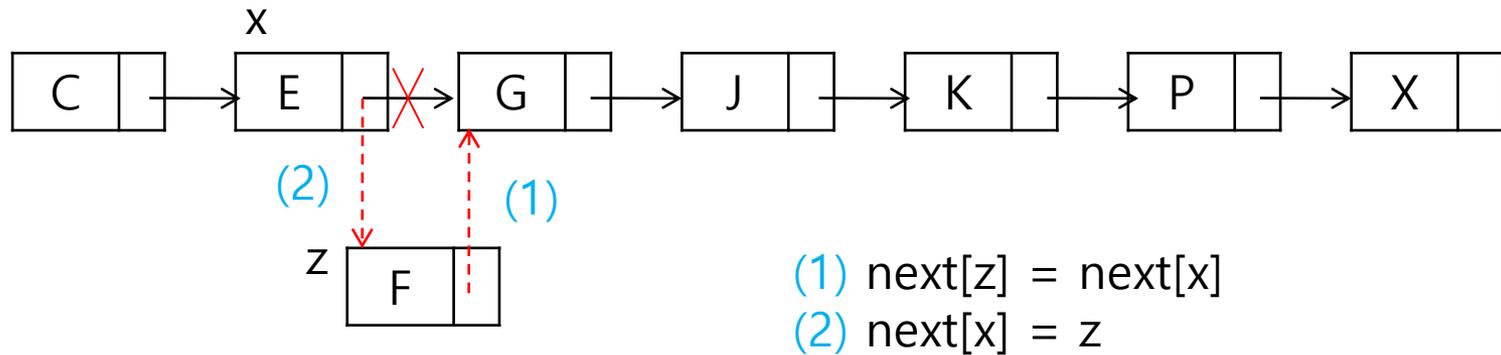
head[L]=3

	key[]	next[]
1	G	4
2		
3	C	5
4	J	8
5	E	1
6	X	NIL
7		
8	K	9
9	P	6
10		

Singly Linked List

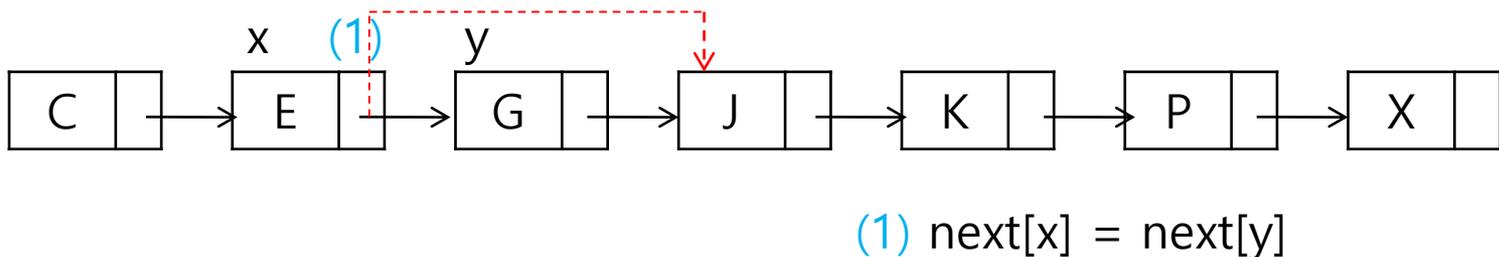
- Insert Operation

- 주소 z 인 element 를 주소 x 의 element 다음에 삽입



- Delete Operation

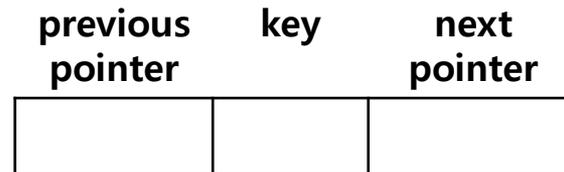
- 주소 y 의 element 를 list에서 삭제



x 를 어떻게 찾나?
⇒LIST-SEARCH
⇒O(n)

Doubly Linked List

- 원소 (Node) 구성

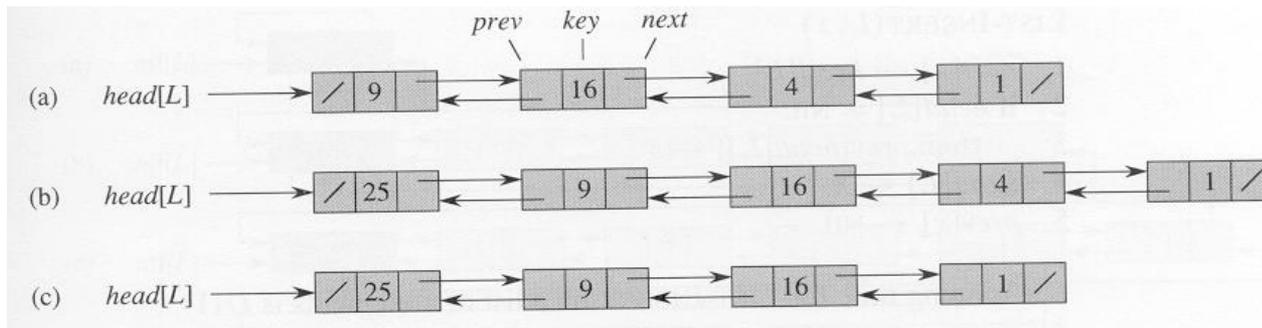


- (1) Key field
 - 원소의 데이터 저장
- (2) Next pointer field
 - 다음 원소의 주소 저장
- (3) Previous pointer field
 - 직전 원소의 주소 저장

Doubly Linked List

- Data Member

- L (list) : key fields + next pointer fields (next) + **previous pointer fields (prev)**
- head[L] : list L 의 첫 원소의 주소
 - List empty: head[L] = NIL
 - Last element: next[x] = NIL
 - First element: prev[x] = NIL



Doubly Linked List

- Array Implementation



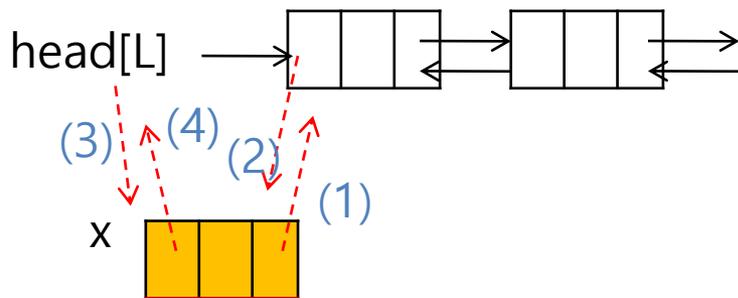
head[L]=3

	key[]	next[]	prev[]
1	G	4	5
2			
3	C	5	NIL
4	J	7	1
5	E	1	3
6	X	NIL	9
7			
8	K	9	4
9	P	6	8
10			

Doubly Linked List

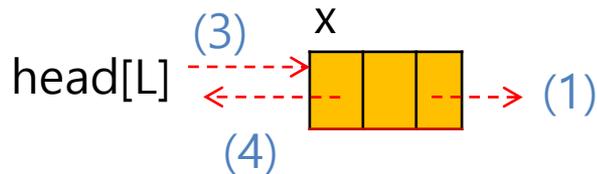
- LIST-INSERT(L, x)
 - list L 의 front 에 x 주소를 갖는 원소 삽입
 - $O(1)$

(1) List non-empty 인 경우 ($head[L] \neq NIL$)



- (1) $next[x] = head[L]$
- (2) $prev[head[L]] = x$
- (3) $head[L] = x$
- (4) $prev[x] = NIL$

(2) List empty 인 경우 ($head[L] = NIL$)



LIST-INSERT(L, x)

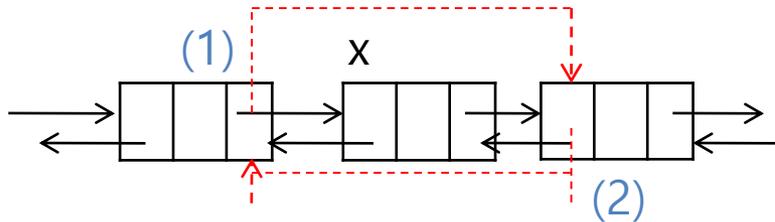
```

1  next[x] ← head[L]
2  if head[L] ≠ NIL
3      then prev[head[L]] ← x
4  head[L] ← x
5  prev[x] ← NIL
    
```

Doubly Linked List

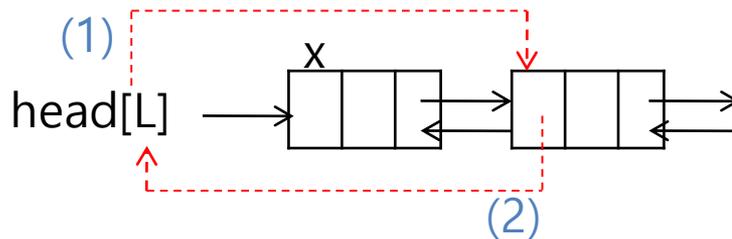
- LIST-DELETE(L, x)
 - list L 의 x 주소에 있는 원소 삭제
 - O(1)

(1) first element 가 아닌 경우



- (1) $next[prev[x]] = next[x]$
- (2) $prev[next[x]] = prev[x]$

(2) first element 인 경우



- (1) $head[L] = next[x]$
- (2) $prev[next[x]] = prev[x]$

```

LIST-DELETE(L, x)
1  if prev[x] ≠ NIL
2    then next[prev[x]] ← next[x]
3  else head[L] ← next[x]
4  if next[x] ≠ NIL
5    then prev[next[x]] ← prev[x]
    
```

Doubly Linked List

- LIST-SEARCH(L, k)
 - list L 에서 key 값이 k 인 원소를 찾아, 그 주소 return
 - $O(n)$

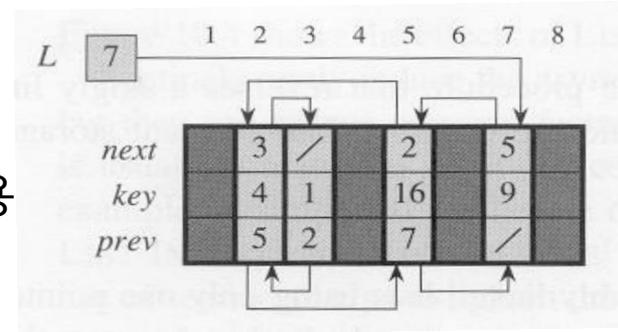
```
LIST-SEARCH( $L, k$ )  
1   $x \leftarrow head[L]$   
2  while  $x \neq NIL$  and  $key[x] \neq k$   
3      do  $x \leftarrow next[x]$   
4  return  $x$ 
```

Doubly Linked List

- Implementation

- Multiple Array

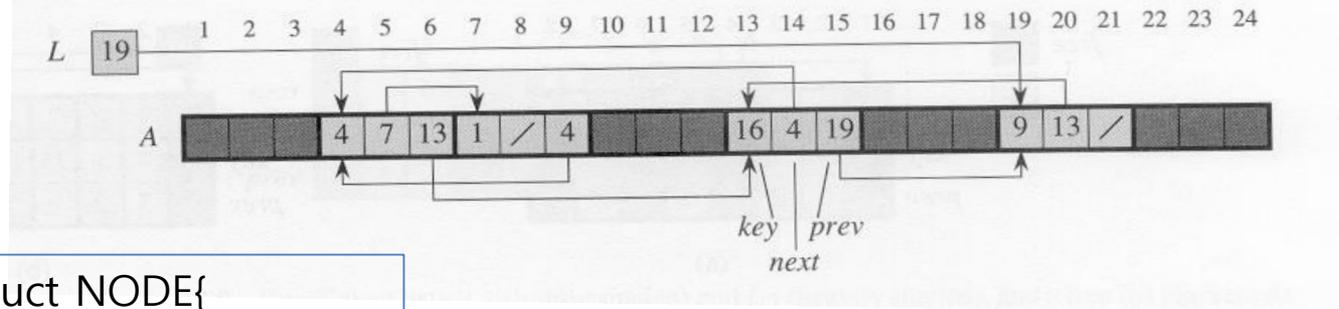
key[], next[], prev[] 3개의 array 사용



- Single Array

하나의 array 사용

$A[i] \rightarrow \text{key}$, $A[i+1] \rightarrow \text{next}$, $A[i+2] \rightarrow \text{prev}$



- Node

```

struct NODE{
    int key;
    NODE* next;
    NODE* prev;
};
NODE* head;
    
```

Rooted Tree Representation

- Binary Tree

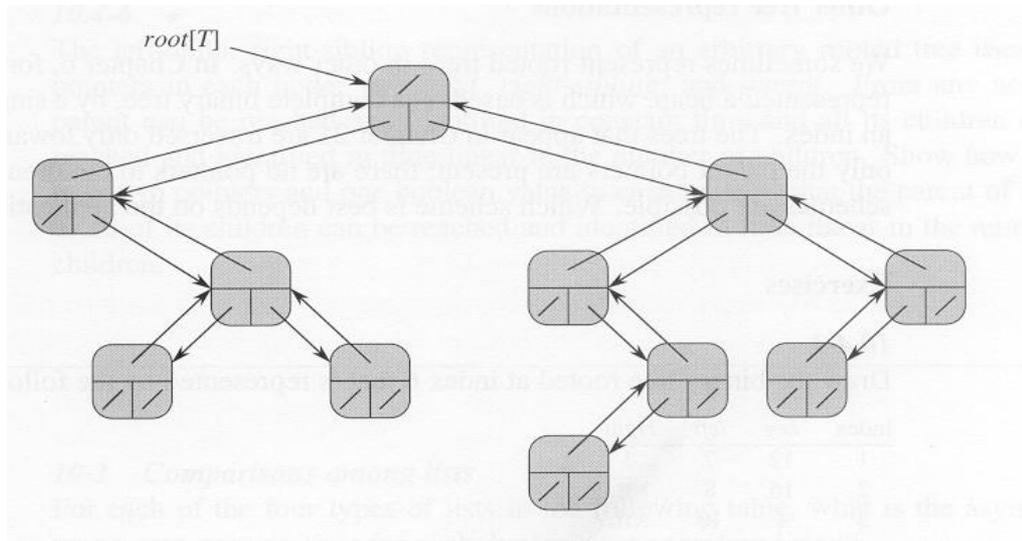
- Left-child, right-child representation

- Data member

Node: key + parent pointer + left child pointer + right child pointer

T: node 의 집합

Root[T]: root node 의 index



Rooted Tree Representation

- 일반 Tree

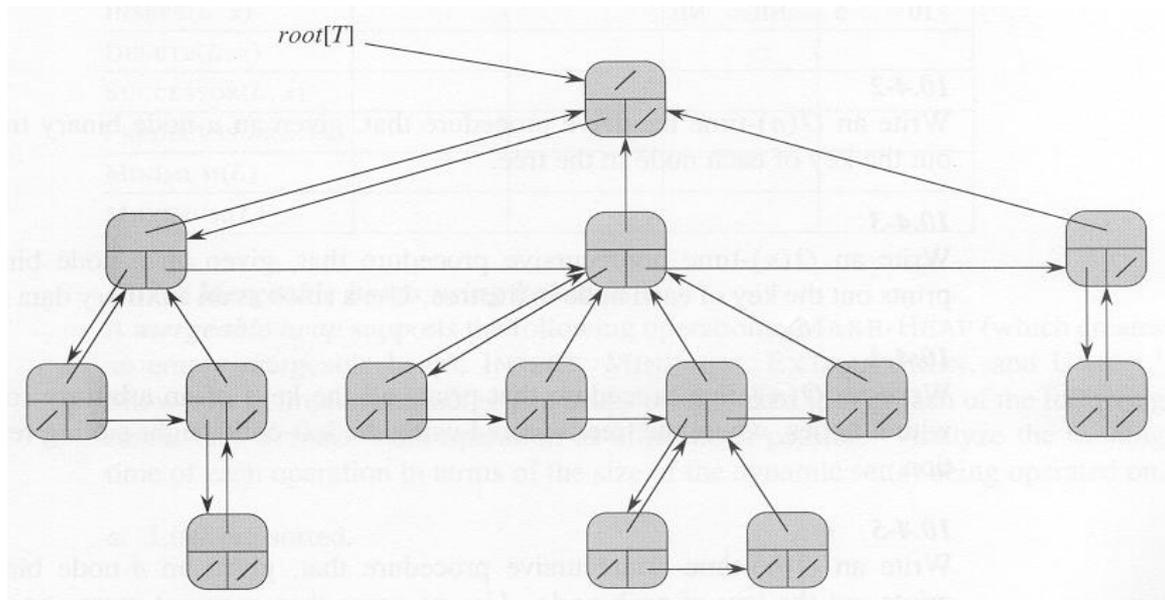
- Left-child, right-sibling representation

- Data member

Node: key + parent pointer + left child pointer + right sibling pointer

T: node 의 집합

Root[T]: root node 의 index



Polynomials

- Singly linked list 를 이용하여 다항식 표현

$$A(x) = a_{m-1}x^{e_{m-1}} + \dots + a_0x^{e_0}$$

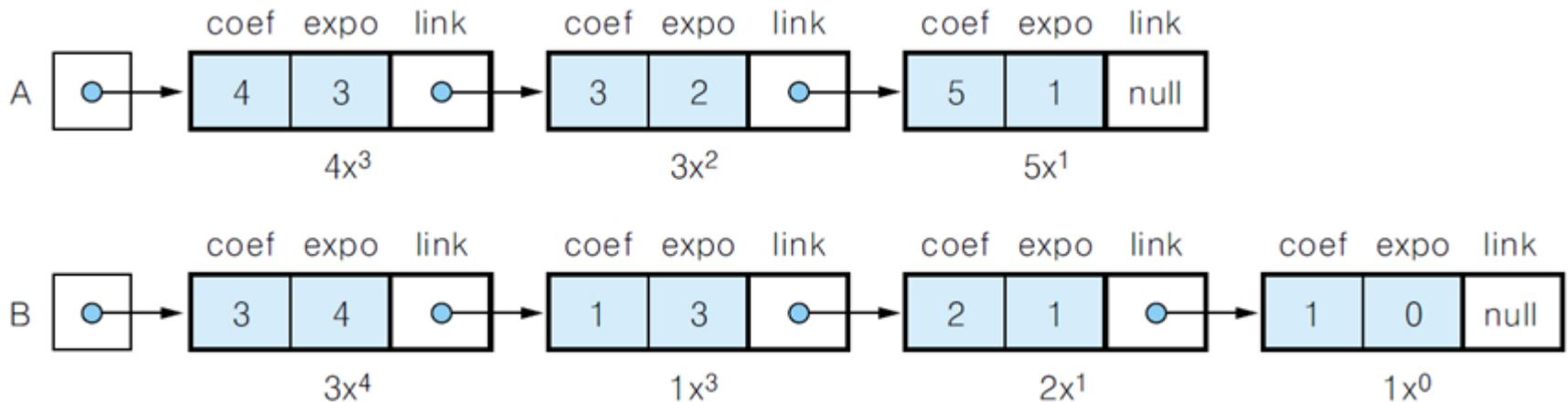
- 원소 (node) 구성
 - Key field = coef (계수) + expo (지수)
 - Next pointer field = link (다음 항 연결)



```
typedef struct Node
{
    float coef;
    int expo;
    struct Node *link;
};
```

Polynomials

- 표현 예
 - $A(x) = 4x^3 + 3x^2 + 5x$
 - $B(x) = 3x^4 + x^3 + 2x + 1$

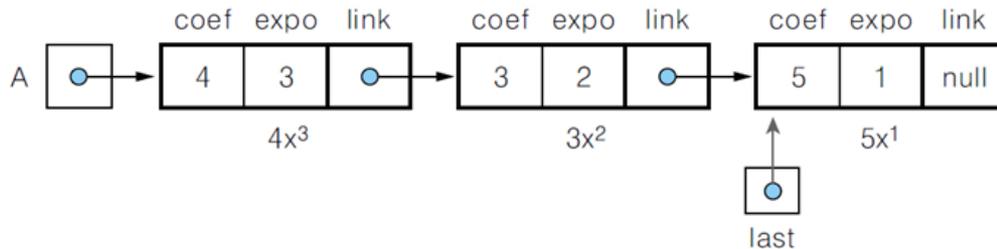


⇒ 효과적 메모리 사용
(cf) sequential list

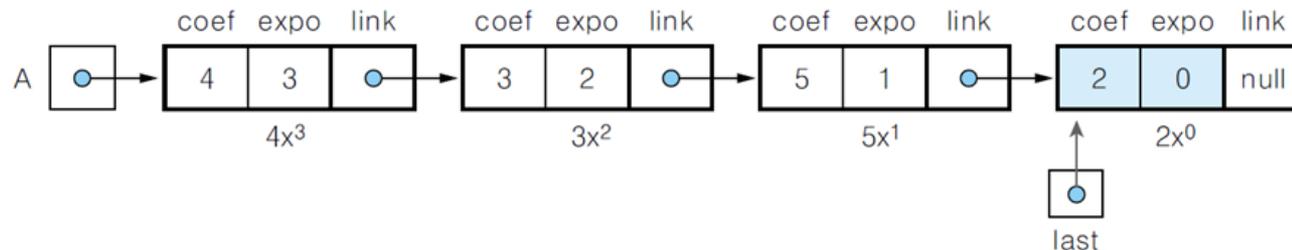
Polynomials

- AppendTerm (PL, coef, expo, last)
 - 다항식의 항 1 개 (coef, expo) 를 추가하는 알고리즘
- PL: list head
last: list 마지막 노드의 주소

(ex) $A(x) = 4x^3 + 3x^2 + 5x + 2$



(a) `appendTerm(A,2,0,last)` 함수 실행 전의 다항식 리스트 A



(b) `appendTerm(A,2,0,last)` 함수 실행 후의 다항식 리스트 A

Polynomials

- Append Term

```
appendTerm(PL, coef, expo, last)
  new ← getNode();
  new.expo ← expo;
  new.coef ← coef;
  new.link ← null;
  if (PL = null) then {           // ❶ 공백 리스트인 경우
    PL ← new;                     // ❶-a
    last ← new;                   // ❶-b
  }
  else {                          // ❷ 공백 리스트가 아닌 경우
    last.link ← new;             // ❷-a
    last ← new;                  // ❷-b
  }
end appendTerm()
```

Polynomials

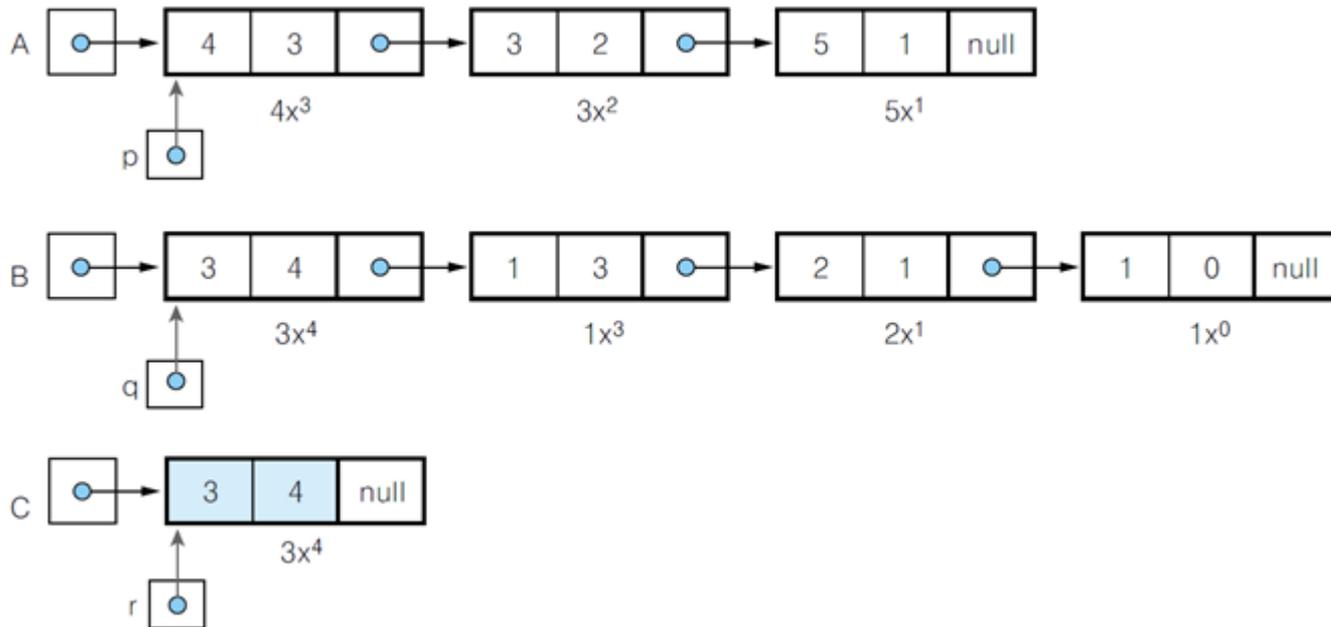
- Addition

- 덧셈 $A(x)+B(x)=C(x)$ 를 단순 연결 리스트 자료구조를 사용하여 연산
- 다항식 $A(x)$ 와 $B(x)$, $C(x)$ 의 항을 지시하기 위해서 세 개의 포인터를 사용
 - 포인터 p : 다항식 $A(x)$ 에서 비교할 항을 지시
 - 포인터 q : 다항식 $B(x)$ 에서 비교할 항을 지시
 - 포인터 r : 덧셈연산 결과 만들어지는 다항식 $C(x)$ 의 항을 지시

Polynomials

- Addition Algorithm

- $p.\text{expo} < q.\text{expo}$: 다항식 $B(x)$ 항의 지수가 큰 경우
 - 포인터 q 가 가리키는 다항식 $B(x)$ 의 항을 $C(x)$ 의 항으로 복사
 - q 가 가리키는 항에 대한 처리가 끝났으므로 q 를 다음 노드로 이동

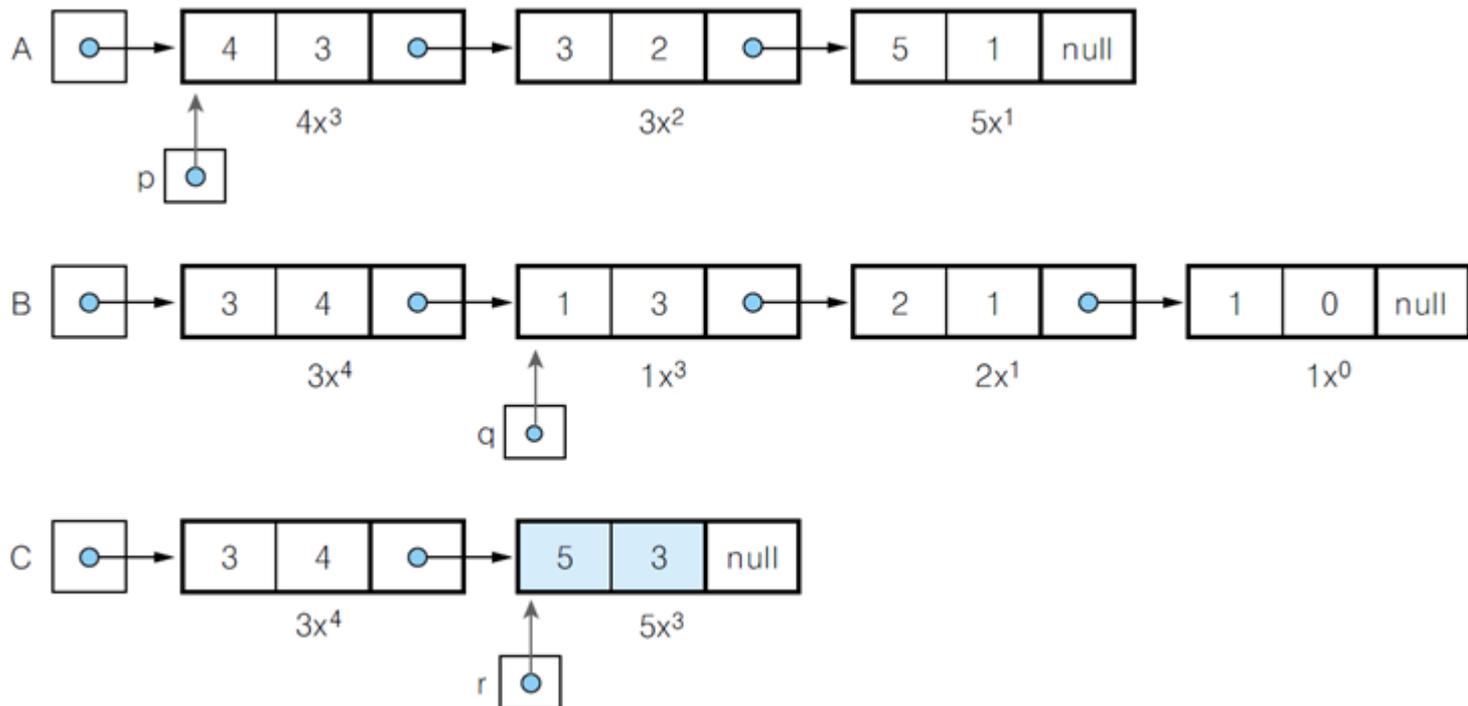


Polynomials

- Addition Algorithm

- $p.\text{expo} = q.\text{expo}$: 두 항의 지수가 같은 경우

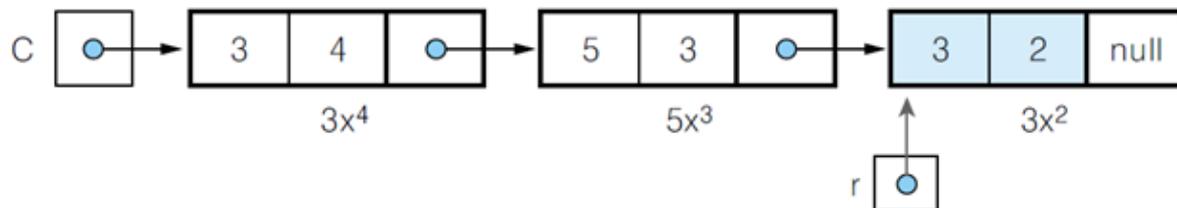
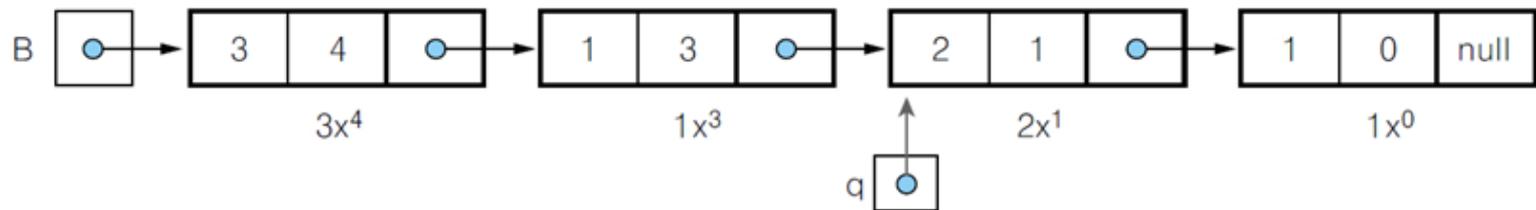
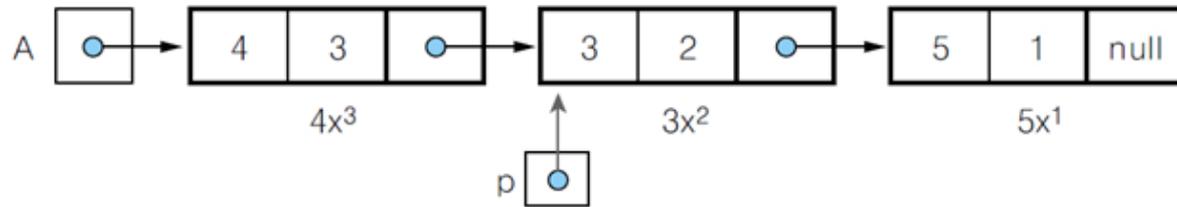
- $p.\text{coef}$ 와 $q.\text{coef}$ 를 더하여 $C(x)$ 의 항, 즉 $r.\text{coef}$ 에 저장하고 지수가 같으므로 $p.\text{expo}$ (또는 $q.\text{expo}$)를 $r.\text{expo}$ 에 저장
 - 다음 항을 비교하기 위해 포인터 p 와 q 를 각각 다음 노드로 이동



Polynomials

- Addition Algorithm

- $p.\text{expo} > q.\text{expo}$: 다항식 $A(x)$ 항의 지수가 큰 경우
 - 포인터 p 가 가리키는 다항식 $A(x)$ 의 항을 $C(x)$ 의 항으로 복사
 - p 가 가리키는 항에 대한 처리가 끝났으므로 p 를 다음 노드로 이동



Polynomials

- Addition Algorithm

```
addPoly(A, B)
// 단순 연결 리스트로 표현된 다항식 A와 B를 더하여
// 새로운 다항식 C를 반환
p ← A;
q ← B;
C ← null;    // 결과 다항식
r ← null;    // 결과 다항식의 마지막 노드를 지시
while (p ≠ null and q ≠ null) do {    // p, q는 순회 포인터
  case {
    p.expo = q.expo :
      sum ← p.coef + q.coef
      if (sum ≠ 0) then appendTerm(C, sum, p.expo, r);
      p ← p.link;
      q ← q.link;
    p.expo < q.expo :
      appendTerm(C, q.coef, q.expo, r);
      q ← q.link;
```

```
    else :    // p.expo > q.expo인 경우
      appendTerm(C, p.coef, p.expo, r);
      p ← p.link;
  } // end case
} // end while

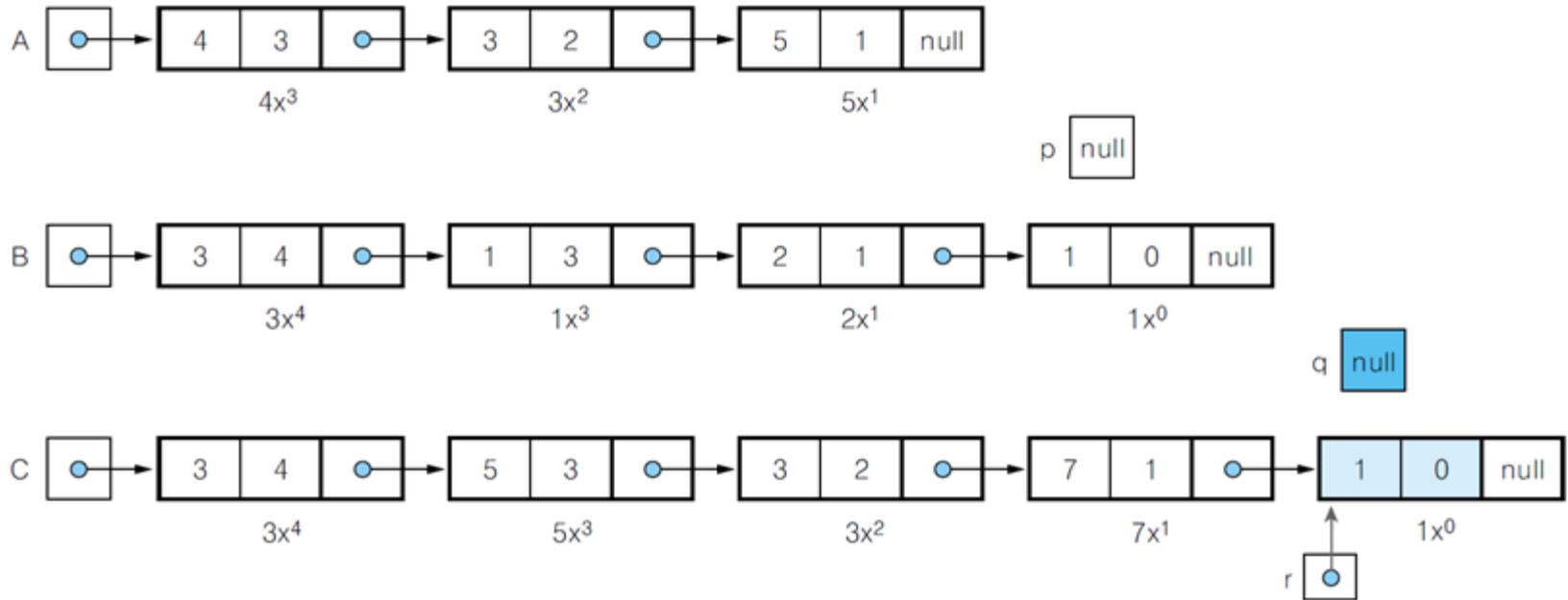
while (p ≠ null) do {    // A의 나머지 항들을 복사
  appendTerm(C, p.coef, p.expo, r);
  p ← p.link;
}

while (q ≠ null) do {    // B의 나머지 항들을 복사
  appendTerm(C, q.coef, q.expo, r);
  q ← q.link;
}

return C;
end addPoly()
```

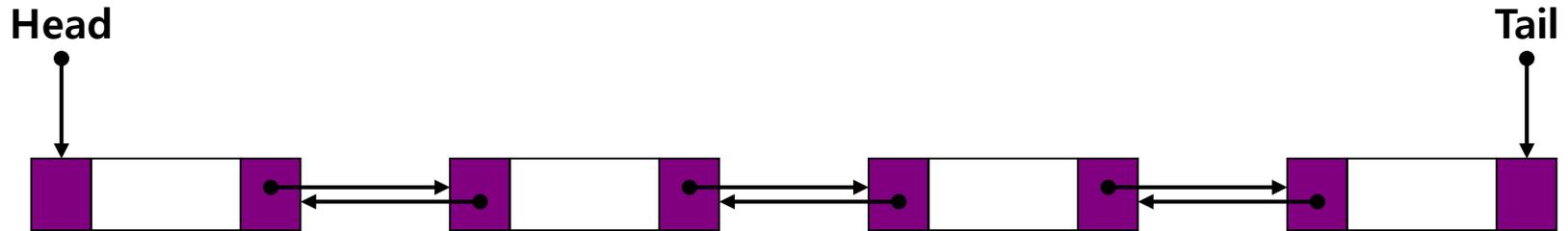
Polynomials

- Addition Results



리스트 클래스

- MFC 리스트 클래스



- 템플릿 클래스
 - afxtempl.h 헤더 파일

클래스 이름	데이터 타입	사용 예
CList	프로그래머가 결정	<code>CList<CPoint, CPoint&> list;</code>

리스트 클래스

- 비 템플릿 클래스
 - afxcoll.h 헤더 파일

클래스 이름	데이터 타입	사용 예
CObList	CObject 포인터	CObList list;
CPtrList	void 포인터	CPtrList list;
CStringList	CString	CStringList list;

리스트 클래스 (3/8)

- 생성과 초기화

```
char *szFruits[ ] = {  
    "사과",  
    "딸기",  
    "포도",  
    "오렌지",  
    "자두"  
};  
  
CStringList list;  
for(int i=0; i<5; i++)  
    list.AddTail(szFruits[i]);
```

리스트 클래스

- 순환

```
// 리스트 제일 앞에서 출발하여 순환한다.  
POSITION pos = list.GetHeadPosition();  
while(pos != NULL){  
    CString string = list.GetNext(pos);  
    cout << (LPCTSTR)string << endl;  
}  
cout << endl;
```

```
// 리스트 제일 뒤에서 출발하여 순환한다.  
pos = list.GetTailPosition();  
while(pos != NULL){  
    CString string = list.GetPrev(pos);  
    cout << (LPCTSTR)string << endl;  
}
```

리스트 클래스

- 항목 삽입과 삭제

```
// POSITION 타입의 변수 pos는 이전의 예제에서 선언한 것이다.  
pos = list.Find("포도");  
list.InsertBefore(pos, "살구");  
list.InsertAfter(pos, "바나나");  
list.RemoveAt (pos);  
  
// 항목 삽입과 삭제 후 결과를 확인한다.  
pos = list.GetHeadPosition();  
while(pos != NULL){  
    CString string = list.GetNext(pos);  
    cout << (LPCTSTR)string << endl;  
}
```

리스트 클래스

- 템플릿 리스트 클래스

```
#include "stdafx.h"  
#include "Console.h"  
#include <afxtempl.h>  
  
CWinApp theApp;  
  
using namespace std;  
  
struct Point3D {  
    int x, y, z;  
    Point3D() {}  
    Point3D(int x0, int y0, int z0) { x = x0; y = y0; z = z0; }  
};
```

리스트 클래스

```
int _tmain(int argc, TCHAR* argv[ ], TCHAR* envp[ ])
{
    int nRetCode = 0;

    if (!AfxWinInit(...))
    {
        // 생략 ...
    }
    else
    {
        CList<Point3D, Point3D&> list;
        for(int i=0; i<5; i++)
            list.AddTail(Point3D(i, i*10, i*100));
        POSITION pos = list.GetHeadPosition();
    }
}
```

리스트 클래스

```
while(pos != NULL) {  
    Point3D pt = list.GetNext(pos);  
    cout << pt.x << ", " << pt.y << ", " << pt.z << endl;  
}  
}  
  
return nRetCode;  
}
```